

Общая постановка задачи параметрического программирования

Пусть $x \in E^n$ – вектор переменных и u – вектор параметров являются элементами конечномерных евклидовых пространств соответственно с координатными

представлениями $\|x\| = \left\| \begin{matrix} \xi_1 \\ \xi_2 \\ \dots \\ \xi_n \end{matrix} \right\|$ и $\|u\| = \left\| \begin{matrix} v_1 \\ v_2 \\ \dots \\ v_k \end{matrix} \right\|$.

Рассмотрим следующую задачу, которую принято называть *задачей параметрического программирования*:

$$\text{найти } \max_x F(x, u) \tag{1.3}$$

$$\text{при условиях: } f_i(x, u) \leq 0, \quad i = [1, m],$$

и пусть x_u^* есть решение задачи (1.3) для некоторого фиксированного $u \in \Omega \subseteq E^k$.

Любую задачу, в формулировке которой используется , будем называть задачей в пространстве параметров или параметрической задачей верхнего уровня.

Например, задачу

$$\max_u F(x_u^*, u) \text{ при условии } u \in \Omega \subseteq E^k . \quad (1.4)$$

В отличие от задач этого типа, задачу (1.3) будем называть задачей "нижнего уровня".

Свойства решений задач параметрического программирования

Пусть x_u^* есть решение задачи (1.3) для фиксированного u , а задача верхнего уровня сформулирована в виде

$$\max_u F(x_u^*, u) \quad ,$$

где $F(x, u)$ – некоторая функция, зависящая как от x так и от u .

Как постановка, так и процедура решения задачи (1.4) *могут* в значительной степени осложняться следующими специфическими свойствами зависимости .

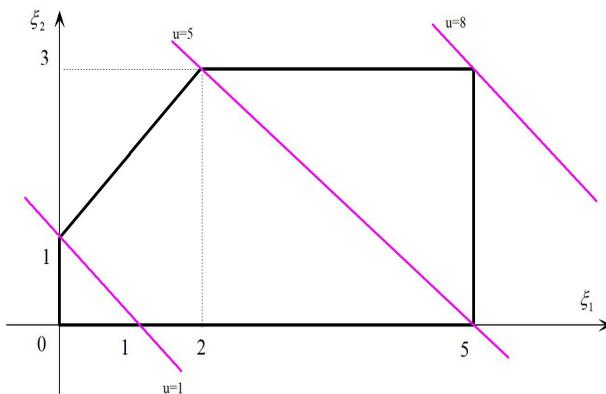
1. Практической *невозможностью* (за исключением, быть может, некоторых тривиальных случаев) аналитического решения задачи нижнего уровня (1.3), а, значит, также и постановки, исследования и решения в явном виде задачи верхнего уровня (1.4).
2. Несовпадением в общем случае области определения зависимости x_u^* и множества Ω , поскольку система условий задачи нижнего уровня (1)–(2) может оказаться *противоречивой* для некоторых $u \in \Omega \subseteq E^l$.
3. *Нефункциональностью* (неоднозначностью) зависимости x_u^* для тех u , при которых задача нижнего уровня (1.3) имеет решение, но *не единственное*.
4. *Негладкостью* зависимости x_u^* в силу того, что условия задачи "нижнего уровня" (1.3) могут содержать ограничения типа *неравенство*. Более того, даже существование непрерывных производных у функций F и f достаточно высокого порядка не гарантирует необходимой гладкости (а иногда даже и непрерывности) зависимости x_u^* и, следовательно, входящих в формулировку задачи верхнего уровня, условий.

Причины, порождающие подобные свойства можно проиллюстрировать следующим примером.

Рассмотрим следующую задачу параметрического программирования:

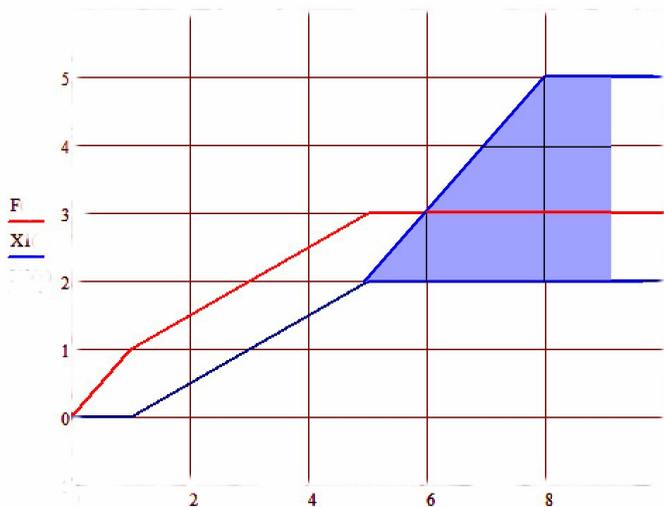
$\forall u \in \mathbf{R}$ максимизировать по $x = \begin{pmatrix} \xi_1 \\ \xi_2 \end{pmatrix} \in E^2$ функцию $F = \xi_2$

при условиях: $0 \leq \xi_1 \leq 5, \quad 0 \leq \xi_2 \leq 3,$
 $\xi_1 - \xi_2 \leq -1, \quad \xi_1 + \xi_2 \leq u .$



Решение этой задачи представляется зависимостями

u	F_u^*	ξ_{1u}^*	ξ_{2u}^*
$(-\infty, 0)$	<i>не суц.</i>	<i>не суц</i>	<i>не суц</i>
$[0, 1)$	u	0	u
$[1, 5)$	$\frac{u+1}{2}$	$\frac{u-1}{2}$	$\frac{u+1}{2}$
$[5, 8]$	3	$\forall [2, u-3]$	3
$(8, +\infty)$	3	$\forall [2, 5]$	3



В качестве иллюстрации приведем еще один пример.

1. Задача *нижнего уровня* - задача линейного программирования с нелинейно входящими в ее условие параметрами, для которой

$$\|x\| = \begin{vmatrix} \xi_1 \\ \xi_2 \end{vmatrix} \text{ и } \|u\| = \begin{vmatrix} v_1 \\ v_2 \end{vmatrix} - \text{координатные представления векторов } x \text{ и } u.$$

Требуется решить задачу:

$$\text{найти } \max_x 2\xi_1 + 3\xi_2$$

$$\text{при условиях: } \xi_1 \geq 0, \xi_2 \geq 0,$$

$$\xi_1 + v_1 \xi_2 \leq 6,$$

$$2\xi_1 + \xi_2 \leq v_2,$$

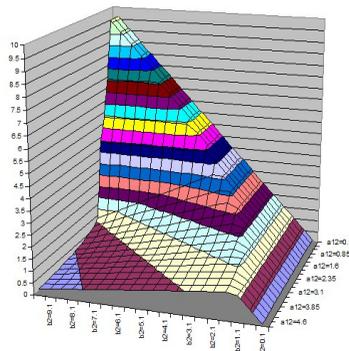
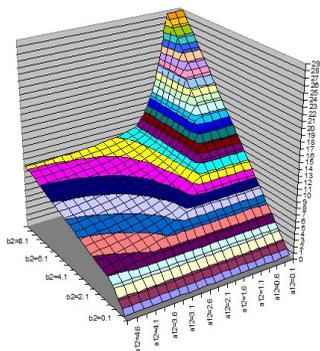
решение которой представляется зависимостями ξ_{v_1, v_2}^* и F_{v_1, v_2}^* .

2. Задача *верхнего уровня*:

$$\max_u 2\xi_{1,v_1,v_2}^* + 3\xi_{2,v_1,v_2}^*$$

при условиях:

$$0.1 \leq v_1 \leq 5, \quad 0.1 \leq v_2 \leq 10.$$



На этих рисунках приведены графические представления зависимостей соответственно

$$F_{v_1, v_2}^* = 2\xi_{1, v_1, v_2}^* + 3\xi_{2, v_1, v_2}^* \quad \text{и} \quad \xi_{2, v_1, v_2}^*$$

от v_1, v_2 — компонент вектора u , которые позволяют заключить, что данные зависимости непрерывные, нелинейные, невыпуклые и не дифференцируемые для всех u , а задача нижнего уровня имеет неединственное решение.