

## МЕТОД ШТРАФНЫХ ФУНКЦИЙ

### Описание метода

Метод штрафных функций является одним из наиболее эффективным алгоритмом решения задач математического .

Идея этого метода, сформулированная впервые Курантом в 1942 году, заключается в том, что вместо исходной задачи математического программирования решается задача поиска экстремума специальной вспомогательной функции *без каких-либо ограничений на  $x \in E^n$*  .

Эта вспомогательная функция, которую будем обозначать  $A(\tau, x)$  , выбирается равной целевой функции исходной задачи  $F(x)$  , к которой добавлены слагаемые  $P(\tau, s)$  , "штрафующие" нарушение каждого из условий  $f_i(x) \leq 0, i = [1, m]$  .

"Штраф" определяется так, чтобы добавка мала, если соответствующее ограничение не нарушено, но отрицательна и велика по модулю, если  $f_i(x) < 0$ ,  $i = [1, m]$  на элементе  $x$ .

Например, можно потребовать, чтобы добавка  $P(\tau, s)$ , где  $\tau > 0$  – некоторый параметр, штрафующая нарушение ограничения вида  $s \leq 0$ , удовлетворяет при каждом фиксированном значении  $s$  предельному соотношению

$$\lim_{\tau \rightarrow +0} P(\tau, s) = \begin{cases} 0, & s < 0, \\ +\infty, & s > 0. \end{cases}$$

При этом поиск максимума вспомогательного функционала осуществляется при *фиксированном* значении параметра  $\tau$ , однако его значение можно менять и использовать  $\tau$  как регулятор меры штрафа за "единицу нарушения ограничения".

Обычно  $P(\tau, s)$  называют *штрафной функцией*, а параметр  $\tau$  – *коэффициентом штрафа*.

Таким образом, решение задачи математического программирования

*найти максимум  $F(x)$  по  $x \in E^n$ ,*

*при условиях:  $f_i(x) \geq 0, \forall i = [1, m]$*

сводится к максимизации вспомогательной функции

$$A(\tau, x) = F(x) - \sum_{i=1}^m P(\tau, f_i(x))$$

без каких-либо ограничений.

Элемент  $\bar{x}(\tau)$ , на котором вспомогательная функция  $A(\tau, x)$  достигает своего максимума, является приближенным решением задачи, причем величина погрешности будет стремиться к нулю при  $\tau \rightarrow +0$ .

Можно показать, что, если достаточно гладкая штрафная функция  $P(r, s)$  удовлетворяет также и неравенствам

$$\frac{\partial P}{\partial s} < 0 \quad \text{и} \quad \frac{\partial^2 P}{\partial s^2} > 0, \quad \forall s,$$

то справедливы равенства

$$\lim_{\tau \rightarrow +0} A(\tau, \bar{x}(\tau)) = F(x^*), \quad \lim_{\tau \rightarrow +0} \bar{x}(\tau) = x^*.$$

## Демонстрационный пример

Пример 01: Найти максимум  $3\xi_1 + 2\xi_2$  на  $\{\xi_1, \xi_2\} \in E^2$ ,  
при условиях:  $\begin{cases} \xi_1 \leq 2, \\ \xi_2 \leq 1. \end{cases}$

Решение. В качестве штрафной функции выберем  $P(\tau, s) = \tau e^{\frac{s}{\tau}}$ , тогда вспомогательная функция будет иметь вид

$$A(\tau, \xi_1, \xi_2) = 3\xi_1 + 2\xi_2 - \tau e^{\frac{\xi_1 - 2}{\tau}} - \tau e^{\frac{\xi_2 - 1}{\tau}},$$

условия стационарности на элементе  $\|\bar{x}\| = \begin{pmatrix} \bar{\xi}_1 \\ \bar{\xi}_2 \end{pmatrix}$

которой:

$$\begin{cases} \frac{\partial A}{\partial \xi_1} = 3 - e^{\frac{\bar{\xi}_1 - 2}{\tau}} = 0, \\ \frac{\partial A}{\partial \xi_2} = 2 - e^{\frac{\bar{\xi}_2 - 1}{\tau}} = 0. \end{cases}$$

Откуда находим, что

$$\bar{\xi}_1(\tau) = 2 - \tau \ln 3 \quad \text{и}$$

$$\bar{\xi}_2(\tau) = 1 - \tau \ln 2,$$

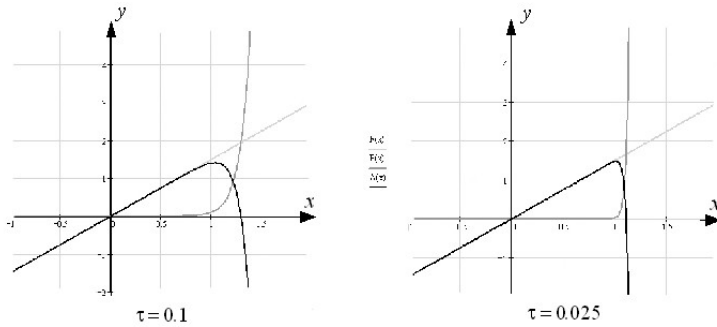
и, следовательно,

$$\xi_1^* = \lim_{\tau \rightarrow +0} \bar{\xi}_1(\tau) = 2; \quad \xi_2^* = \lim_{\tau \rightarrow +0} \bar{\xi}_2(\tau) = 1,$$

а точное экстремальное значение функционала на этом элементе равно 8.

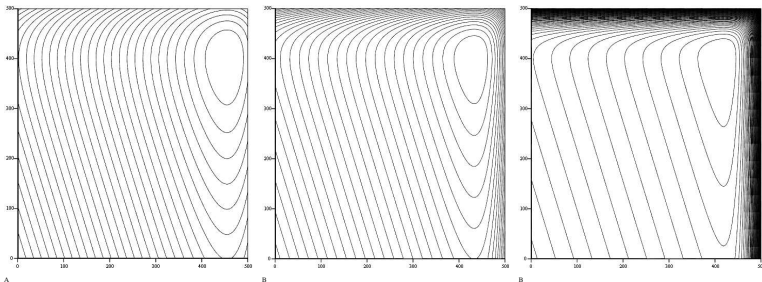
Таким образом, для данной задачи метод штрафных функций дает решение с погрешностью порядка величины параметра  $\tau$ .

Следующий рисунок иллюстрирует изменение вида вспомогательной функции при уменьшении коэффициента штрафа.



На следующем рисунке приведены системы изолиний вспомогательного функционала для значений коэффициента штрафа

$$\tau = 0.5, \tau = 0.3 \text{ и } \tau = 0.17.$$



### Линейная экстраполяция в методе штрафных функций

Если  $A(\tau, x)$  достаточно гладкая в  $E^n$  функция, то *вектор-функция*  $\bar{x}(\tau)$  неявно определяется равенством:

$$\text{grad}_x A(\tau, \bar{x}(\tau)) = o.$$

Координатное представление последнего равенства будет

$$\text{иметь вид: } \frac{\partial A}{\partial \xi_k} = 0, \forall k = [1, n],$$

Чтобы оценить порядок величины погрешности метода штрафных функций, рассмотрим разложение функции  $\bar{x}(\tau)$  по формуле Тейлора в окрестности некоторого  $\tau > 0$  до  $o(\Delta\tau)$ :

$$\bar{x}(\tau + \Delta\tau) = \bar{x}(\tau) + \frac{\partial \bar{x}}{\partial \tau} \Delta\tau + o(\Delta\tau),$$

из которого следует оценка при  $\Delta\tau \rightarrow -\tau$ :

$$\bar{x}(0) = \bar{x}(\tau) - \frac{\partial \bar{x}}{\partial \tau} \tau + o(\tau).$$



Согласно *теореме о неявных функциях*, компоненты элемента  $\frac{d\bar{x}(\tau)}{d\tau}$  могут быть найдены из системы линейных уравнений

$$\sum_{j=1}^n \frac{\partial^2 A}{\partial \xi_k \partial \xi_j} \frac{d\bar{\xi}_j}{d\tau} = -\frac{\partial^2 A}{\partial \xi_k \partial \tau}, \forall k = [1, n].$$

получаемой дифференцированием условий стационарности вспомогательной функции по параметру  $\tau$ .

### Связь с методом множителей Лагранжа

Из предположения о непрерывной дифференцируемости штрафной функции следует существование пределов

$$\lim_{\tau \rightarrow +0} \frac{\partial P(\bar{x}(\tau))}{\partial f_i}, \quad \forall i = [1, m].$$

Если теперь сопоставить условие  $\text{grad}_x A(\tau, \bar{x}(\tau)) = 0$ , записанное для задачи на минимум в форме

$$\text{grad} F(x) + \sum_{i=1}^m \left( -\frac{\partial P}{\partial f_i} \right) \text{grad} f_i = 0$$

с утверждением теоремы Каруша-Куна-Таккера, то в силу существования и единственности множителей Лагранжа  $\lambda_i^*$ ,  $\forall i = [1, m]$ , можно прийти к заключению, что для изолированного локального решения  $x^*$  справедливы следующие предельные соотношения:

$$\lim_{\tau \rightarrow +0} \frac{\partial P(\bar{x}(\tau))}{\partial f_i} = -\lambda_i^* \quad \forall i = [1, m]$$

Иначе говоря, пределы вида  $\lim_{\tau \rightarrow +0} \frac{\partial P(\bar{x}(\tau))}{\partial f_i}$  совпадают со значениями множителей Лагранжа на оптимальном элементе, когда последние существуют и единственны.

Следовательно, величины  $\frac{\partial P(\bar{x}(\tau))}{\partial f_i}$  можно использовать для оценки величин множителей Лагранжа.

Пример 2. В качестве примера рассмотрим задачу, двойственную к задаче примера 1

$$\text{найти минимум } 2\lambda_1 + \lambda_2, \text{ при условиях: } \begin{cases} \lambda_1 \geq 3, \\ \lambda_2 \geq 2, \end{cases}$$

решение которой  $\begin{cases} \lambda_1^* = 3, \\ \lambda_2^* = 2, \end{cases}$  можно выразить также и при по-

мощи предельных соотношений

$$\begin{cases} \lim_{\tau \rightarrow +0} e^{\frac{\bar{\xi}_1(\tau) - 2}{\tau}} = 3, \\ \lim_{\tau \rightarrow +0} e^{\frac{\bar{\xi}_2(\tau) - 1}{\tau}} = 2 \end{cases}$$

с экстремальным значением двойственного функционала

$$2\lambda_1^* + \lambda_2^* = 8.$$

## Примеры использования штрафных функций

Пример 3. Решить задачу линейного программирования:  
 максимизировать по  $x$  функцию  $3x$   
 при условии  $x \leq 2$ ,  
 используя *барьерную* (то есть, препятствующую нарушению условия  $s \leq 0$ ) штрафную  
 функцию вида  $P(\tau, s) = \begin{cases} \tau \ln(-s) & \text{при } s < 0, \\ -\infty & \text{при } s \geq 0. \end{cases}$

Решение: 1. Построим вспомогательную функцию  
 $A(\tau, x) = 3x + \tau \ln(2 - x)$   
 и найдем ее экстремум.

2. Условие стационарности для нее будет

$$\frac{\partial A}{\partial x} = 3 - \frac{\tau}{2 - \bar{x}} = 0.$$

Откуда  $\bar{x}(\tau) = 2 - \frac{\tau}{3} \rightarrow 2$  при  $\tau \rightarrow +0$ .

3. Поскольку  $\frac{\partial^2 A}{\partial x^2} = -\frac{\tau}{(\bar{x} - 2)^2} < 0$ , то это максимум.

Пример 4. Решить задачу:

максимизировать по  $x$

функцию  $(x - 2)^2$ ,

при условиях  $1 \leq x \leq 4$ ,

используя в качестве штрафа за нарушение условия  $s \leq 0$ , штрафную функцию *внешнего*

$$\text{типа } P(\tau, s) = \begin{cases} 0 & \text{при } s < 0, \\ \frac{s^2}{2\tau} & \text{при } s \geq 0. \end{cases}$$

Решение: 1. Вспомогательная функция в данном случае будет иметь вид

$$P(\tau, s) = \begin{cases} (x - 2)^2 - \frac{(1 - x)^2}{2\tau} & \text{при } x \leq 1, \\ (x - 2)^2 & \text{при } 1 < x < 4, \\ (x - 2)^2 - \frac{(x - 4)^2}{2\tau} & \text{при } x \geq 4. \end{cases}$$

2. Найдем ее стационарные точки для каждого из промежутков поотдельности.

Во-первых, при  $1 < s < 4$  стационарная точка  $x = 2$  единственная и, очевидно, что это локальный минимум (то есть, это - не решение).

При  $s \leq 1$  условие стационарности будет

$$\frac{\partial A}{\partial x} = 2(\bar{x} - 2) + \frac{1 - \bar{x}}{\tau} = 0,$$

что дает  $\bar{x}(\tau) = \frac{1 - 4\tau}{1 - 2\tau} \rightarrow 1 - 0$  при  $\tau \rightarrow +0$ .

А, поскольку  $\frac{\partial^2 A}{\partial x^2} = 2 - \frac{1}{\tau} < 0$  при малых положительных  $\tau$ , то это - локальный максимум и, значит, решение.

Наконец, при  $s \geq 4$  условие стационарности имеет вид

$$\frac{\partial A}{\partial x} = 2(\bar{x} - 2) - \frac{\bar{x} - 4}{\tau} = 0,$$

откуда получаем

$$\bar{x}(\tau) = 4 \frac{1 - \tau}{1 - 2\tau} = 4 \left( 1 + \frac{\tau}{1 - 2\tau} \right) \rightarrow 4 + 0 \text{ при } \tau \rightarrow +0.$$

Как и в предыдущем случае,  $\frac{\partial^2 A}{\partial x^2} = 4 - \frac{1}{\tau} < 0$  при малых положительных  $\tau$ . Следовательно, это - локальный максимум, то есть, решение.

Пример 5. Решить методом штрафных функций задачу: максимизировать по  $x$  функцию  $2x$ , при условиях  $x \geq 0$ ,  $x \leq u \quad \forall u \in \mathbf{R}$ .

Решение: 1. Вначале заметим, что решение как решение задачи математического программирования очевидно:

$$x_u^* = \begin{cases} u & \text{при } u \geq 0, \\ \text{не существует} & \text{при } u < 0. \end{cases}$$

2. Пусть штрафная функция  $P(\tau, s) = \tau e^{\frac{s}{\tau}}$ . Тогда вспомогательная функция будет

$$A(\tau, x, u) = 2x - \tau e^{-\frac{x}{\tau}} - \tau e^{\frac{x-u}{\tau}}.$$



А условие стационарности этой функции по  $x$  имеет вид:

$$\frac{\partial A}{\partial x} = 0 \quad \Rightarrow \quad 2 + e^{-\frac{\bar{x}(u)}{\tau}} - e^{-\frac{\bar{x}(u)-u}{\tau}} = 0 .$$

Введем обозначения:  $y = e^{-\frac{\bar{x}(u)}{\tau}}$ ,  $a = e^{-\frac{-u}{\tau}}$ . Тогда уравнение примет вид:  $y^2 - 2ay - a = 0$ . Его решение

$$y = a + \sqrt{a^2 + a} \quad \text{или}$$

$$e^{-\frac{\bar{x}(u)}{\tau}} = e^{-\frac{u}{\tau}} \left( 1 + \sqrt{1 + e^{-\frac{-u}{\tau}}} \right) .$$

Откуда  $\bar{x}(u) = u + \tau \ln(1 + \sqrt{1 + e^{-\frac{-u}{\tau}}})$ .

3. Полученное решение имеет смысл  $\forall u \in \mathbf{R}$ . При  $u \rightarrow +\infty$  получаем асимптотическую оценку решения  $\bar{x}(u) \approx u$ . А при  $u \rightarrow -\infty$  оценку

$$\bar{x}(u) \approx \frac{u}{2} .$$